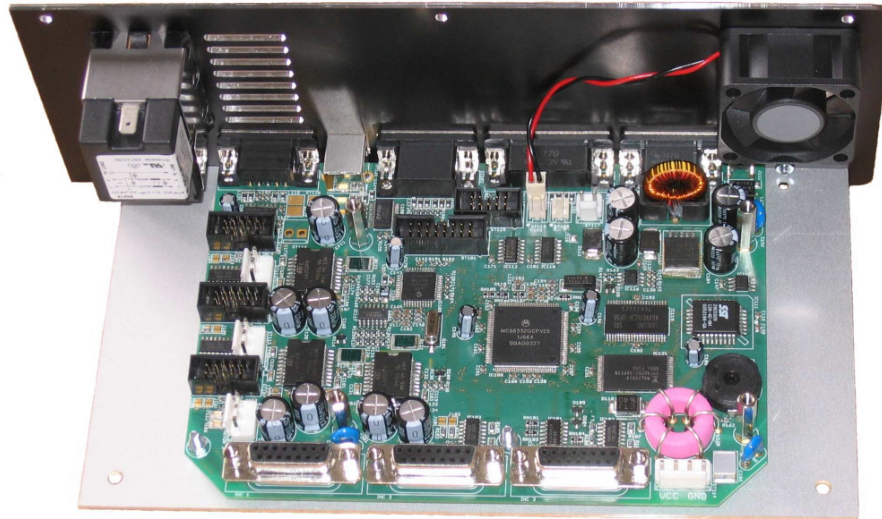


CO5700

OEM 3-Achs Servomotorsteuerung der CO-Serie mit integrierten DC-Servo-Endstufen



Gehäuse/Aufbau:

Leiterplatte, Abmessungen 168 x 116 x 30 mm³

Stromversorgung:

24 V DC (+/- 10%), Stromverbrauch ohne Ausgänge ca. 100 mA
Anschluß über JST/VH 4-polig.

Speicherausstattung:

FLASH-ROM 512 KByte, davon 256 KByte als FLASH-Disk verwendet
RAM 512 kByte
EEPROM 256 KByte

Eingänge:

9 Eingänge 5 V über Linearmaßstab-Anschluß
zusätzlich 2 Eingänge am Joystickanschluß

Ausgänge:

-

Calantec GmbH Automatisierungstechnik, Industrieelektronik

Aufgang B
Helmholtzstraße 2-9
10587 Berlin
<http://www.calantec.de>

Telefon: 030 453 01 519
Telefax: 030 453 01 531
email: info@calantec.de

Geschäftsführer: Hartmut Schäfer
Handelsregister: Amtsgericht Charlottenburg HRB 92065
USt-ID: DE232787423

Endstufen:

3 PWM-Endstufen für DC-Servomotoren
PWM-Frequenz ca. 20 kHz
Maximaler Dauerstrom 3.1 A, maximaler Spitzenstrom 6.2 A
Stromüberwachung und Zeit des Überstroms sind per Software einstellbar
Anschluß über JST/VH 3-polig.

Inkrementalgeber:

3 Inkrementalgeber mit 5 V-Differenzeingängen, max. 400 kHz, ohne Index-Eingang, Pfostensteckverbinder 10-polig (HP-Belegung).
3 Linearmaßstab-Eingänge mit 5 V-Differenzeingängen, max. 400 kHz, mit Index-Eingang (Numerik-Jena LIA22, D-Sub 15-polig)

Schnittstellen:

serielle Schnittstelle, RS232, D-Sub 9-pol. Stecker
USB Schnittstelle
Stromversorgungsanschluß für externen +5 V Verbraucher, max. 1 A, D-Sub 9-polig
Inkrementalgeberausgang D-Sub 15-polig, Signale von Linearmaßstab 1 durchgeschleift, zusätzlich ein Signal (Sync) vom externen Stromversorgungsanschluß.

Hinweise:

Die automatische Ausführung der CONFIG.SYS-Datei nach dem Einschalten kann unterdrückt werden, wenn der AUTO-OFF-Taster während des Einschaltens betätigt wird.

Die USB-Schnittstelle wird von SOSCom zur Zeit noch nicht unterstützt. Aktuelle Treiber finden sich auf der Homepage des Herstellers FTDI (<http://www.ftdichip.com>).

Inbetriebnahme:

Die Steuerung muß an eine Versorgungsspannung angeschlossen werden (24 VDC).

Die Steuerung sollte über ein übliches Nullmodemkabel mit einem PC verbunden werden. Auf dem PC sollte SOSCom installiert werden (siehe entsprechendes Handbuch), es kann auch ein übliches Terminalprogramm verwendet werden.

Die Servomotoren werden über die 3-poligen JST-Steckverbinder mit der Steuerung verbunden, es sollte abgeschirmtes Kabel verwendet werden (Abschirmung mit GND verbinden). Die Inkrementalgeber müssen gemäß der unter Abschnitt „Steckverbinder“ gezeigten Pinbelegung angeschlossen werden.

Die weitere Vorgehensweise ist im Handbuch zu SOSCom-Software und im Handbuch der Steuerungen der CO-Serie beschrieben.

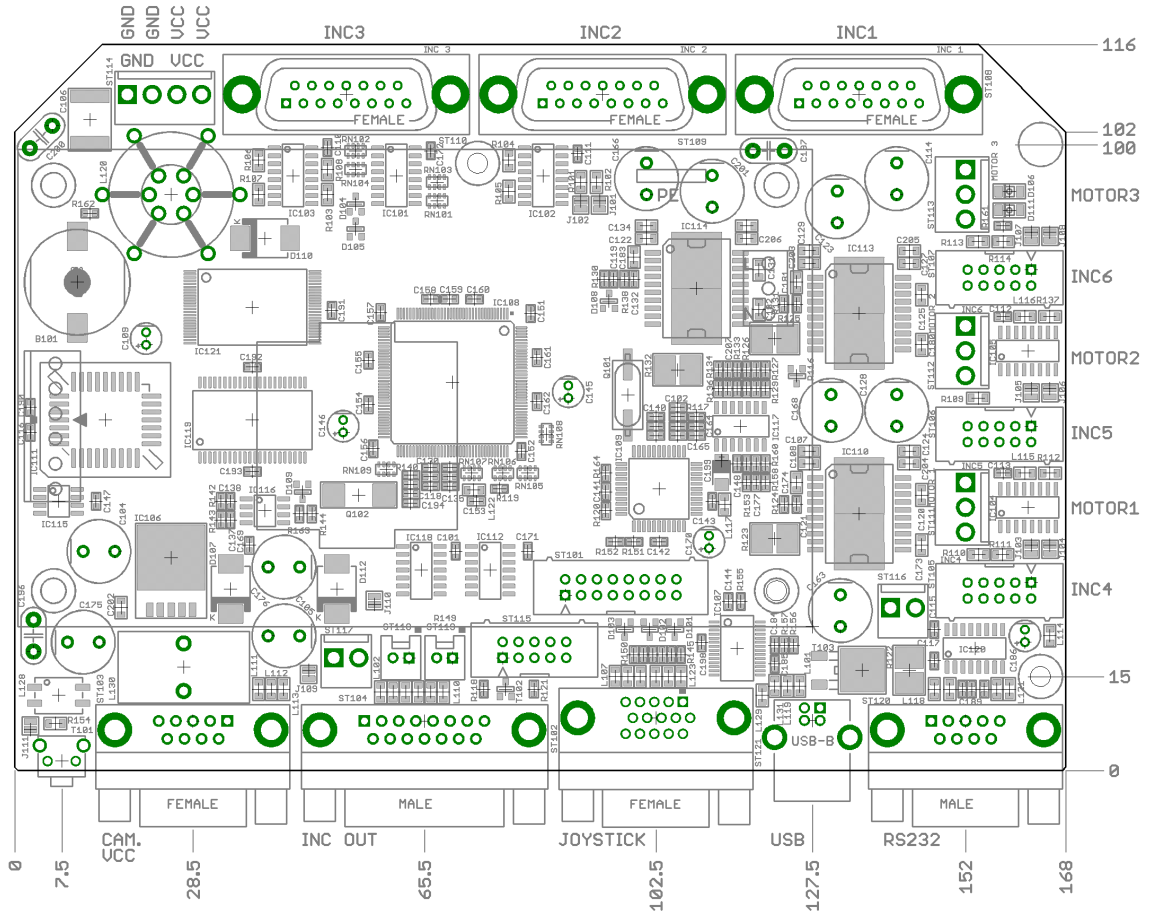
Achskonfiguration (Beispiel):

```
MODE 1,PIDD,INC(4),INC(1),PWMS(1) ' PID-D Regler
SET 1,FACTOR,1 ' Verhältnis Maßstab-Encoder
SET 1,IMAX,45.00 ' max. 1.35 A
SET 1,IPEAK,100.00 ' max. 6.2 A
SET 1,PWMPOL,TRUE ' muß TRUE sein
SET 1,POL,FALSE ' Regelpolarität
SET 1,OFFSET,0.00 ' Ausgangsoffset
SET 1,PWMOFFSET,0.00 '
SET 1,MAXFORCE,100.00 ' max. Ausgangssignal
SET 1,MAXDIFF,500 ' max. Regelabweichung
SET 1,PROP,50.0000 ' Proportionalanteil
SET 1,DIFF,120.0000 ' Differentialanteil
SET 1,INT,1.00000000 ' Integralanteil
SET 1,DEADBAND,0 ' Totband
SET 1,ITIME,10 ' Überstrom-Zeit
```

I/O-Numerierung:

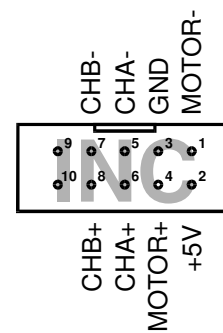
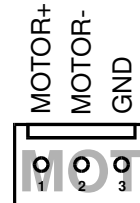
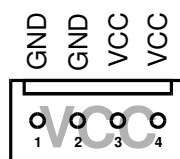
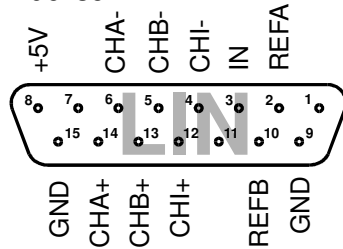
PORTIN()	PININ()	Signal	Pegel	Bemerkung
1, Bit 0	1	REFA1	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 1	2	REFB1	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 2	3	REFA2	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 3	4	REFB2	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 4	5	REFA3	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 5	6	REFB3	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 6	7	JOYSW1	5 V	4.7kΩ Pull-up
1, Bit 7	8	JOYSW2	5 V	4.7kΩ Pull-up
2, Bit 0	9	IN1	5 V	4.7kΩ Pull-up
2, Bit 1	10	IN2	5 V	4.7kΩ Pull-up
2, Bit 2	11	IN3	5 V	4.7kΩ Pull-up
2, Bit 3	12	AUTOSTART-Taster		

Abmessungen:

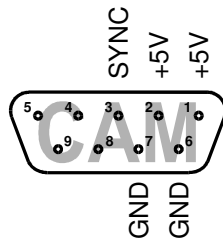


Steckverbinder:

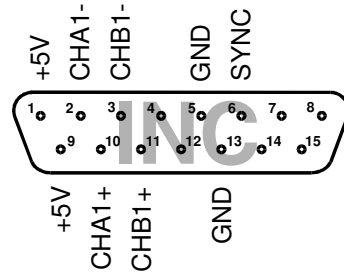
Buchse



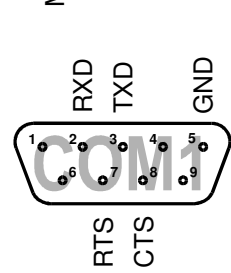
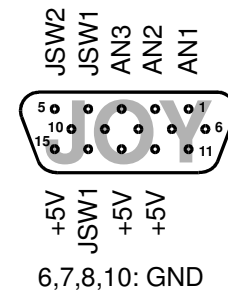
Buchse



Stecker

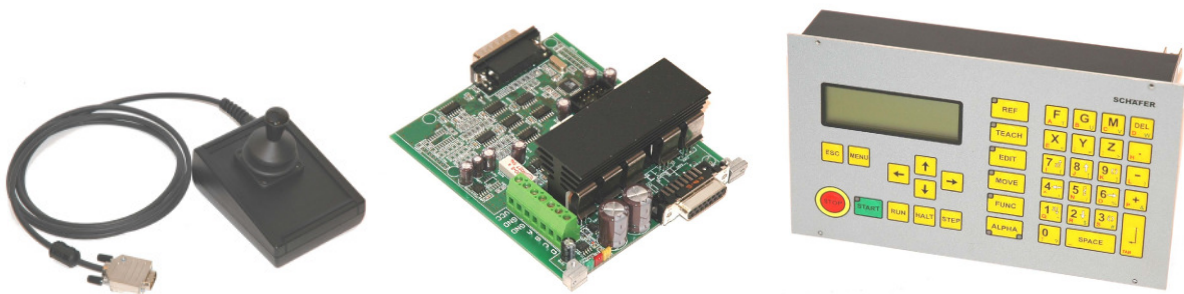


Buchse



Die **Calantec GmbH** liefert außerdem

- preisgünstige 1-Achs Schrittmotorsteuerungen
- freiprogrammierbare interpolierende Servo- und Schrittmotorsteuerungen
- DC-Servo- und Schrittmotorendstufen in unterschiedlichen Leistungsklassen
- Steuerungszubehör (Joysticks, NOTAUS-Taster, Displays etc.)



Calantec GmbH Automatisierungstechnik, Industrieelektronik

Aufgang B
Helmholtzstraße 2-9
10587 Berlin
<http://www.calantec.de>

Telefon: 030 453 01 519
Telefax: 030 453 01 531
email: info@calantec.de

Geschäftsführer: Hartmut Schäfer
Handelsregister: Amtsgericht Charlottenburg HRB 92065
USt-ID: DE232787423